

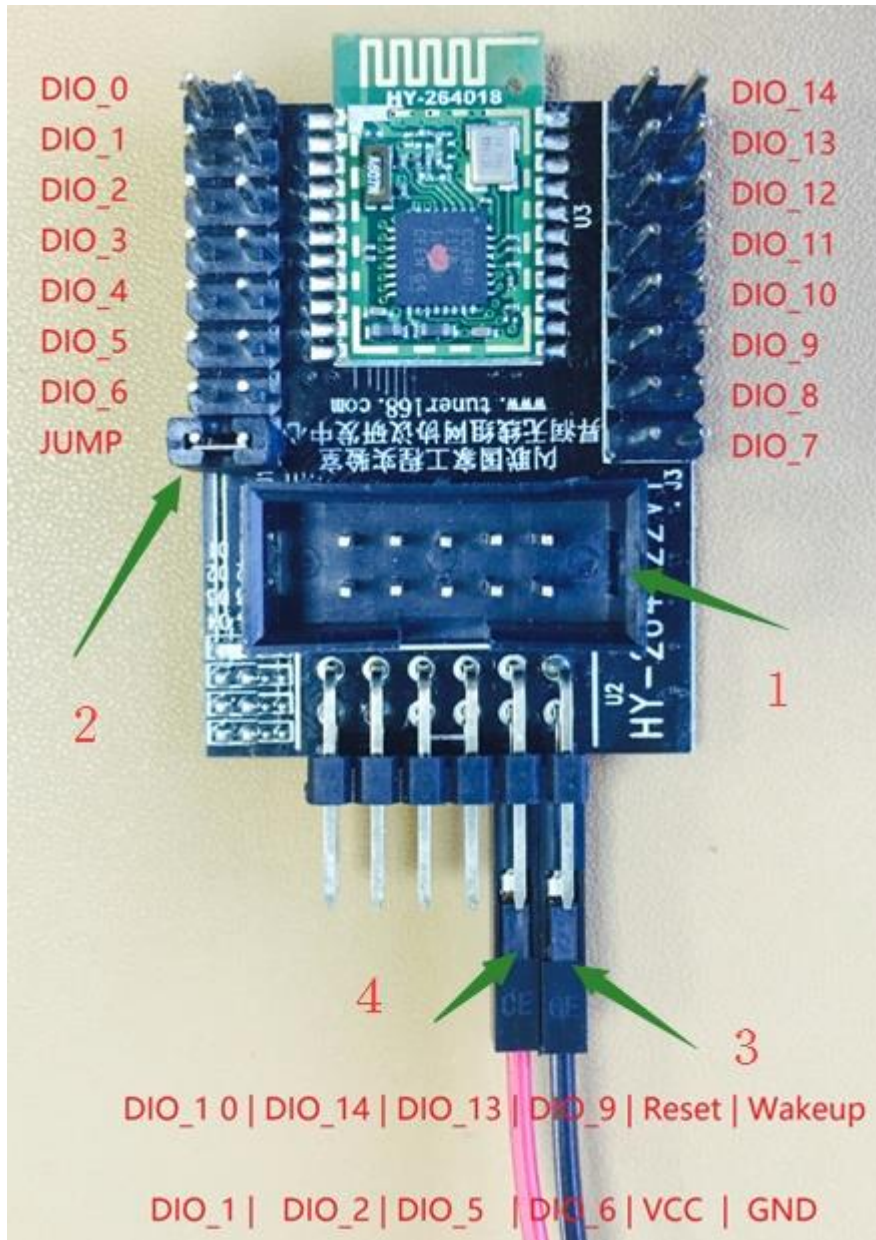
## 昇润 CC2640 SDK 应用入门教程二

如何使用昇润 SDK 工具实现简单的蓝牙控制

通过上次的演示说明, 相信大家对蓝牙的开发环境及 CC2640 SDK 开发套件已基本熟悉。

那么, 这次我们教大家如何使用昇润 SDK 工具实现简单的蓝牙控制, 通过 APP 实现 LED 的开、关和闪烁。

首先上图, 目标板:

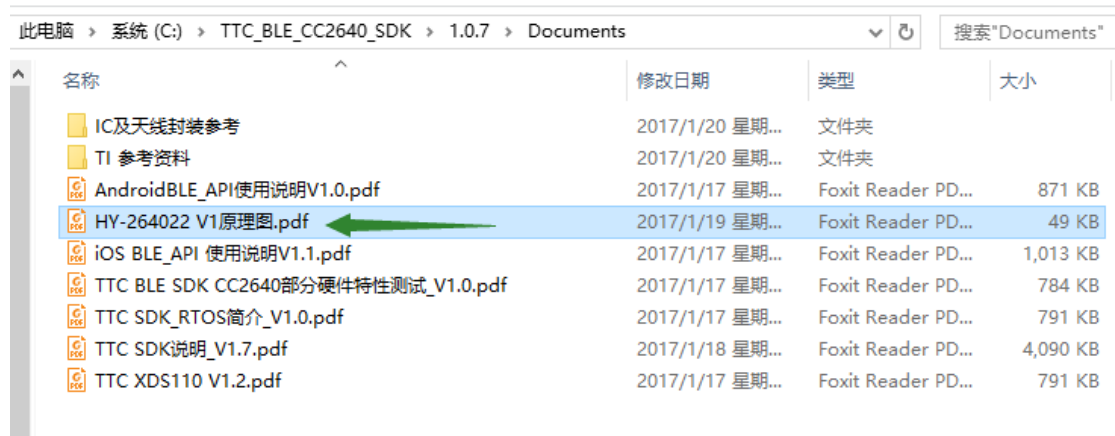


如上图示, 利用开发套件中的 HY-26402V1 开发目标板:

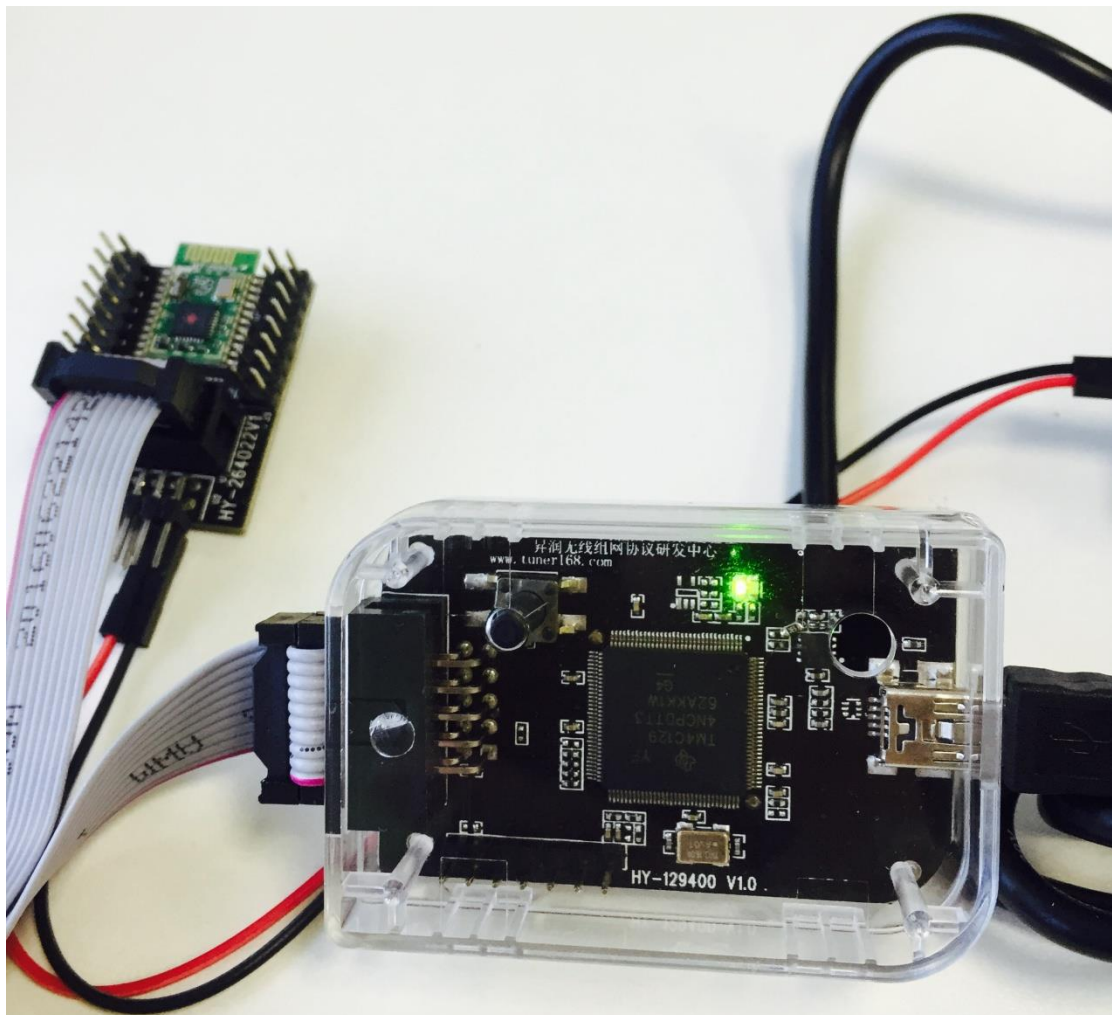
- 1: 接好 J T A G 调试电缆, 请注意方向;
- 2: 把 L E D D 1 的跳线帽接上, 该 L E D 是通过 D I O 0 来控制;
- 3: 外部供电电源的负极接上;

4：外部供电电源的 1.8V-3.6V 电源正极接上；

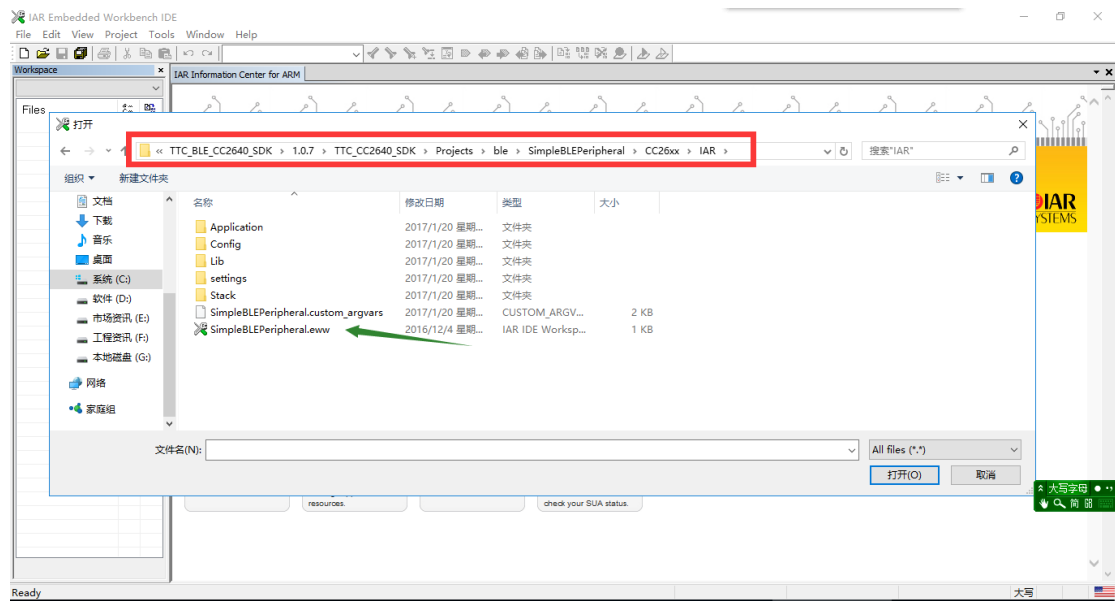
注：HY-264022 V1 的原理图在安装好的 S D K 的说明文档中，如下图所示：



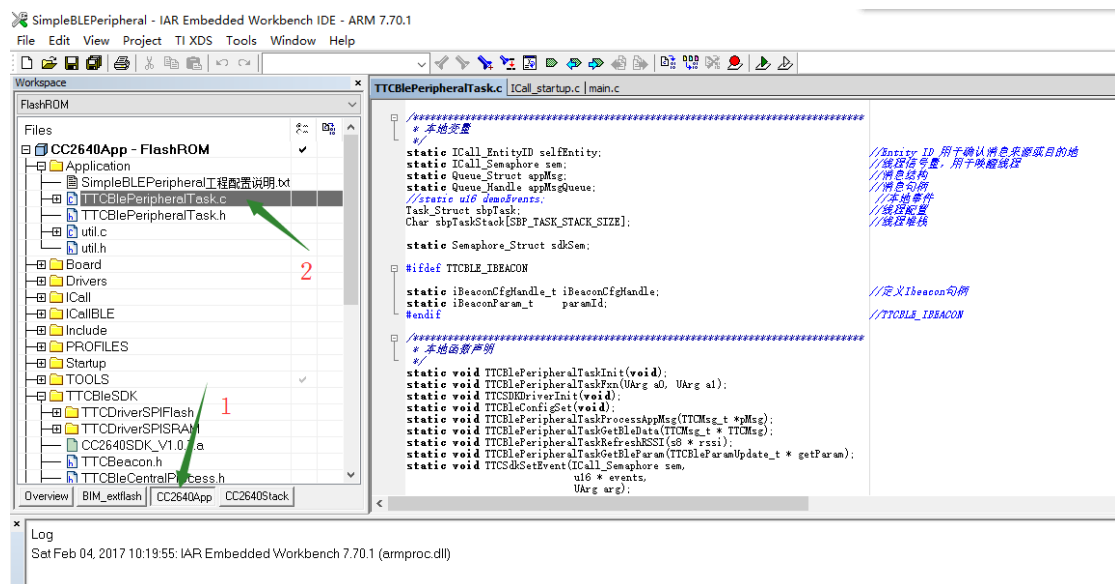
连接上 TTC XDS110 也就是 HY-129400：



打开 IAR ARM 7.7 ，再打开程 S D K 的从机工程：



打开工程后，还是先编译蓝牙协议栈，并下载 O K !再选择应用的工程 1，打开我们将要改写的 TTCblePeripheralTask.c 2



改写之前，我们先验证手机与蓝牙模块之前能进行正常的数据传输：先编译蓝牙应用程序、将程式下载至目标板、全速运行，或是取掉调试器，断开外接电源，重新上电，我们回顾一下上次的蓝牙连线过程，并验证数发送接收，S D K 刚安装好后，原始默认是接收到任何数据，均返回；

首先打开 A P P :



扫描，并选择要联线的设备；

提示联接设备；



联接成功后，我们在APP中选择：数传，发送1 2 3 4 5 6 7 8 9 0，此时可经看到RX也会显示1 2 3 4 5 6 7 8 9 0，证实发任何数据，模块会将数据回传回来！

刚才打开的文件中的函数如下：

```

/*****
【函数】 TTCblePeripheralTaskGetBleData(TTCmsg_t * TTCmsg)
【概述】 处理蓝牙消息
【入口参数】 TTCmsg：接收蓝牙数据消息结构体
【返回参数】 无
【说明】 无
*****/
static void TTCblePeripheralTaskGetBleData(TTCmsg_t * TTCmsg){
    TTCData_t * TTCData = TTCmsg->pValue;
    TTCbleProfileSetParameter(TTCBLE_PROFILE_CHAR2, //收到蓝牙数据后将数据通过UUID 1002特征发送回给主机
        TTCData->len,
        TTCData->pValue);
    ICall_free(TTCData->pValue);
    ICall_free(TTCData);
}
    
```

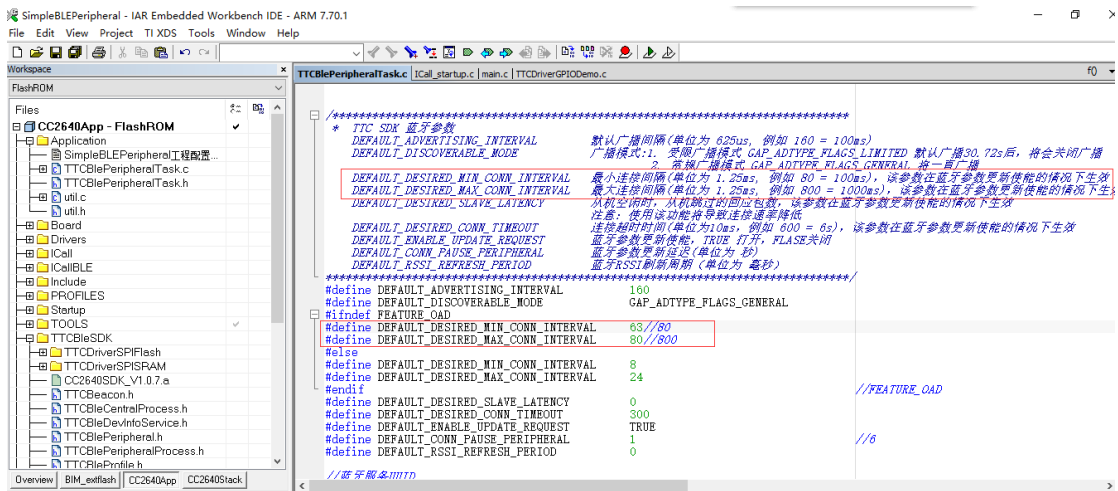
如果把这条屏蔽掉，就不会回传数据，可以测试看看：

```

/*****
【函数】 TTCBlePeripheralTaskGetBleData(TTCMsg_t * TTCMsg)
【概述】 处理蓝牙消息
【入口参数】 TTCMsg：接收蓝牙数据消息结构体
【返回参数】 无
【说明】 无
*****/
static void TTCBlePeripheralTaskGetBleData(TTCMsg_t * TTCMsg) {
    TTCData_t * TTCData = TTCMsg->pValue;
    // TTCBleProfileSetParameter(TTCBLE_PROFILE_CHAR2, //收到蓝牙数据后将数据通过UUID 100.
    // TTCData->len,
    // TTCData->pValue);
    ICall_free(TTCData->pValue);
    ICall_free(TTCData);
}

```

通过修正以下这二个参数，我们可以来控制蓝牙的连线间隔，参数与计算方式大家可以参考注释：



DEFAULT\_DESIRED\_MIN\_CONN\_INTERVAL

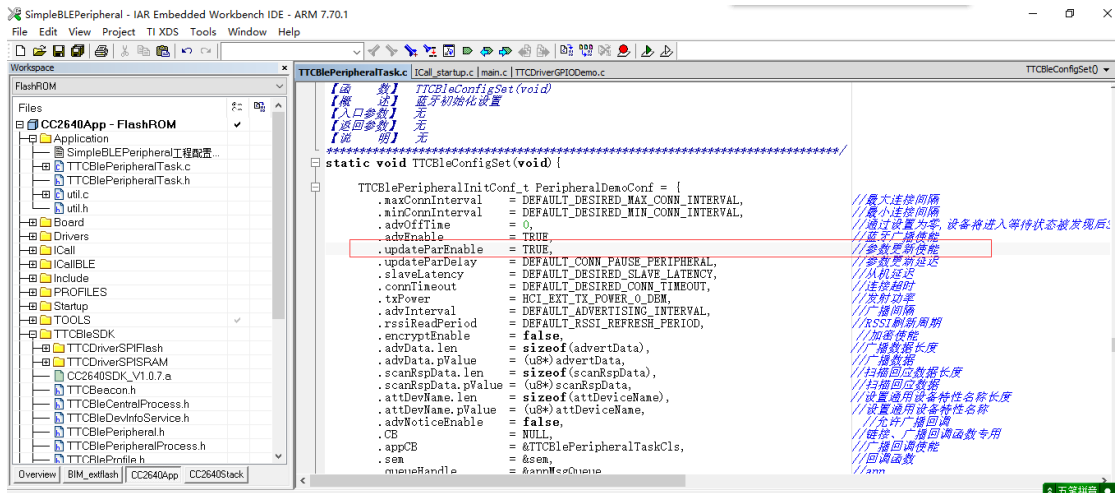
最小连接间隔(单位为 1.25ms，例如 80 = 100ms)，该参数在蓝牙参数更新使能的情况下生效

DEFAULT\_DESIRED\_MAX\_CONN\_INTERVAL

最大连接间隔(单位为 1.25ms，例如 800 = 1000ms)，该参数在蓝牙参数更新使能的情况下生效

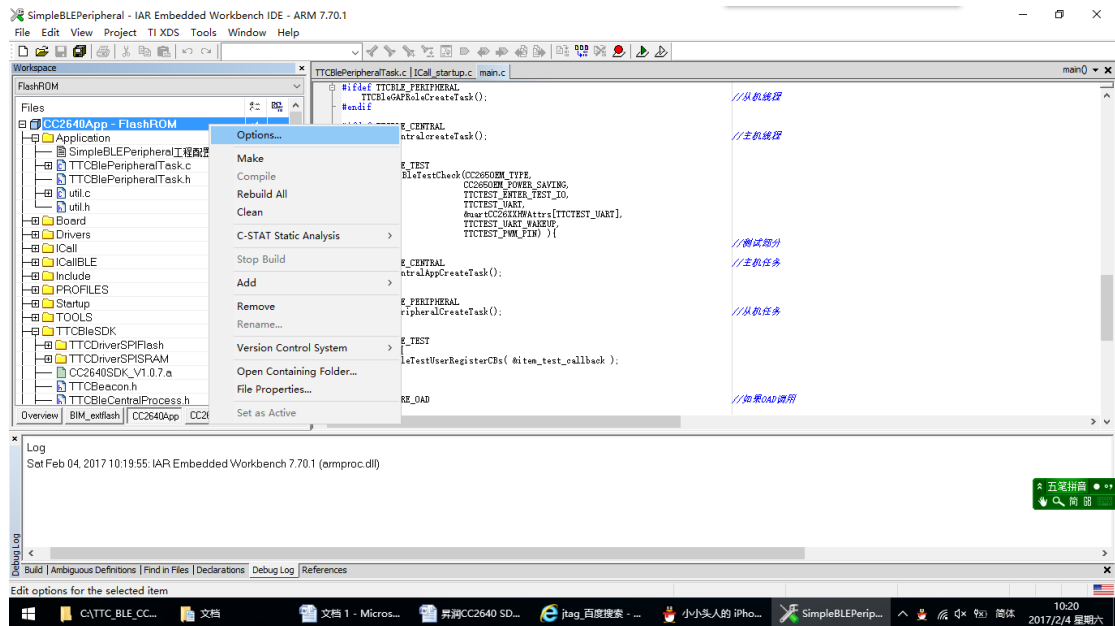
连接间隔最大值与最小值之间的差值，依苹果手机的规定，必须大于 2 1，苹果一般情况下均是选择最大值；因此现在的连线间隔是：80 x 1.25 = 100m S；S D K 默认关闭软件加密，因此每次最大通讯长度是 2 0 字节；

为什么将这二个参数更新就会有效呢？大家可以看一下这里：

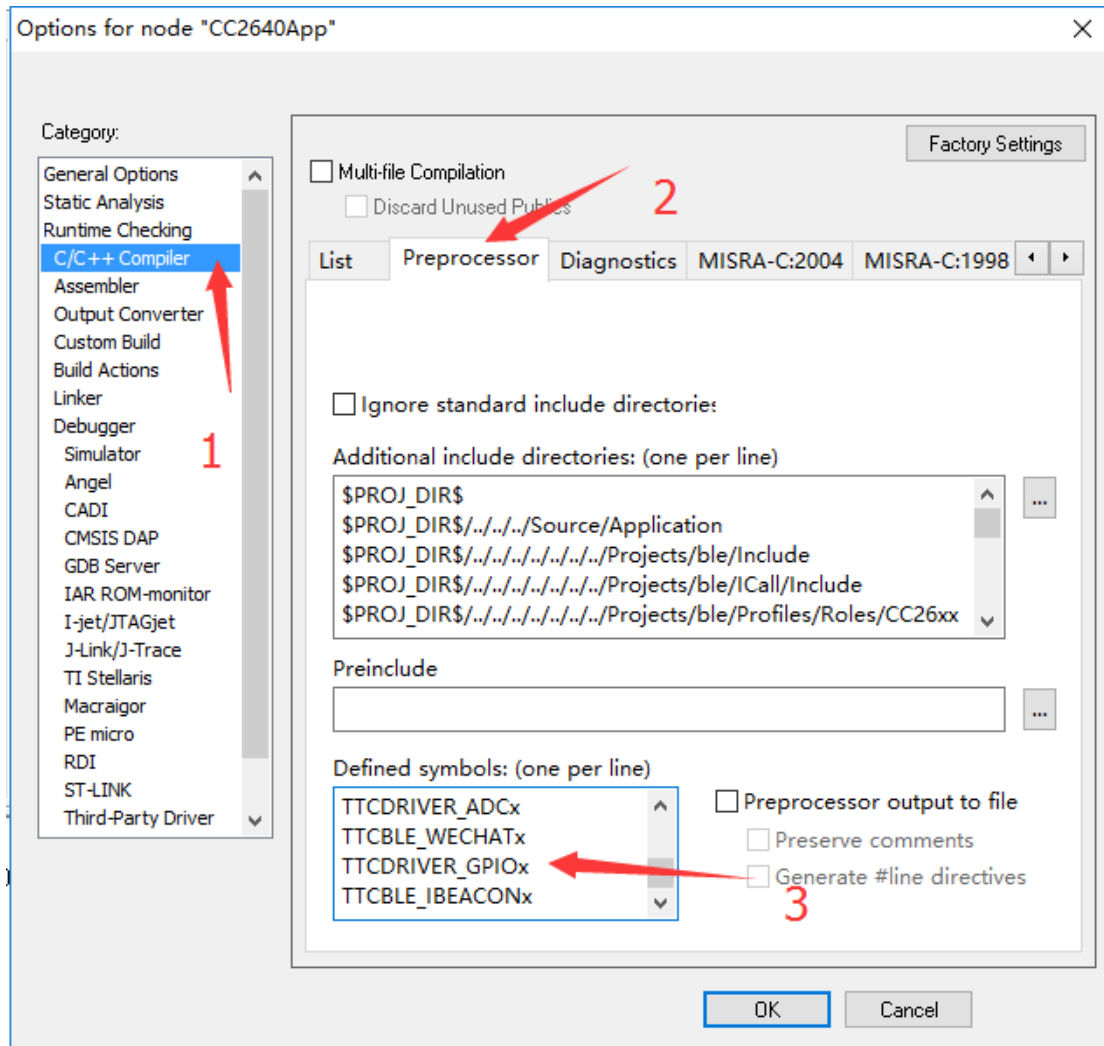


工程在蓝牙初始化时就是. updateParEnable = TRUE, “参数更新使能”

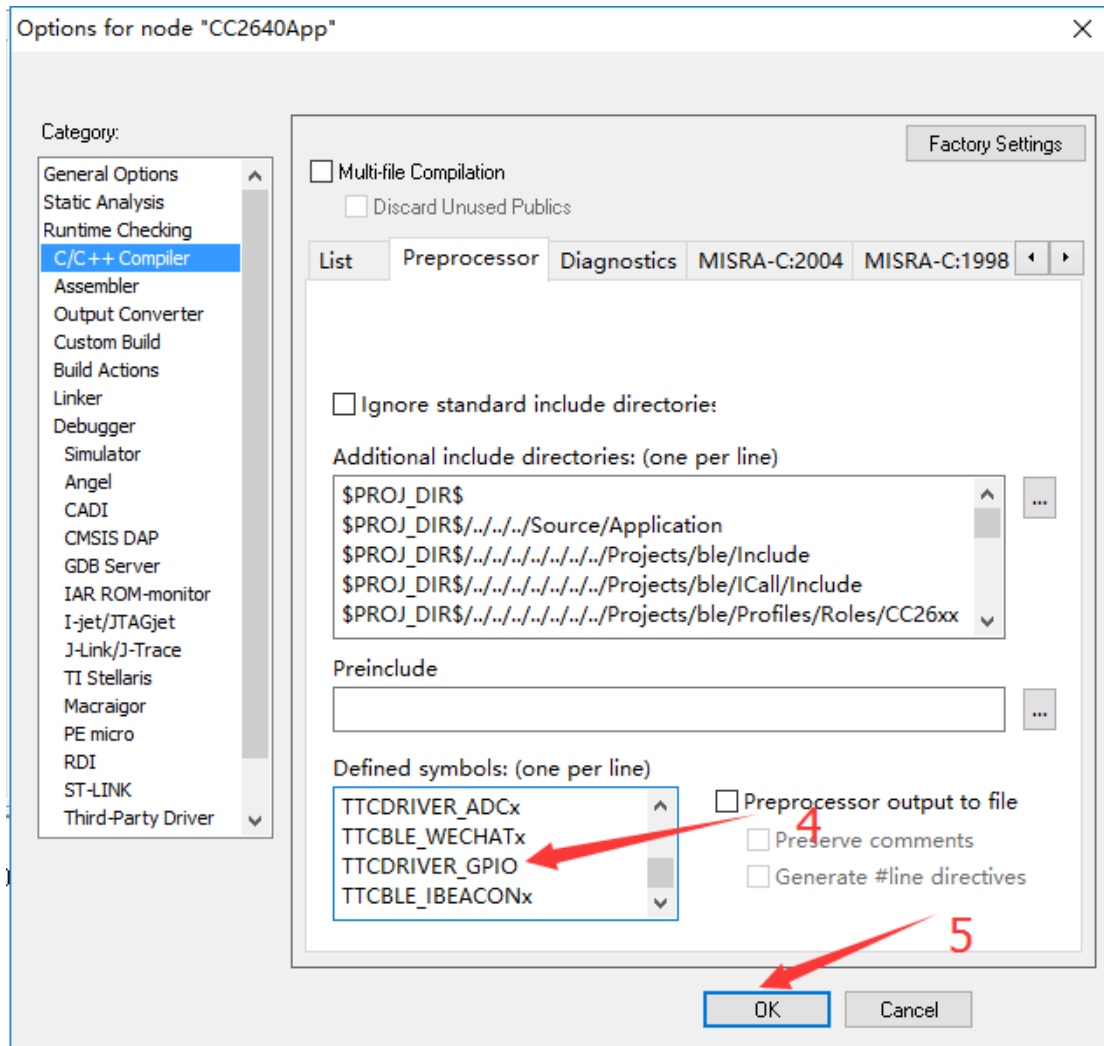
经过上面的验证, 我们开始来打开G P I O, 通过接收数据来控制 I O 的状态, 我们先找到项目的可选项:



再打开可选项:



- 1、先选择 c++ compiler 编译选项；
- 2、再先择 preprocessor 预处理设置；
- 3、找到 S D K 写好的 G P I O 宏定义开关项

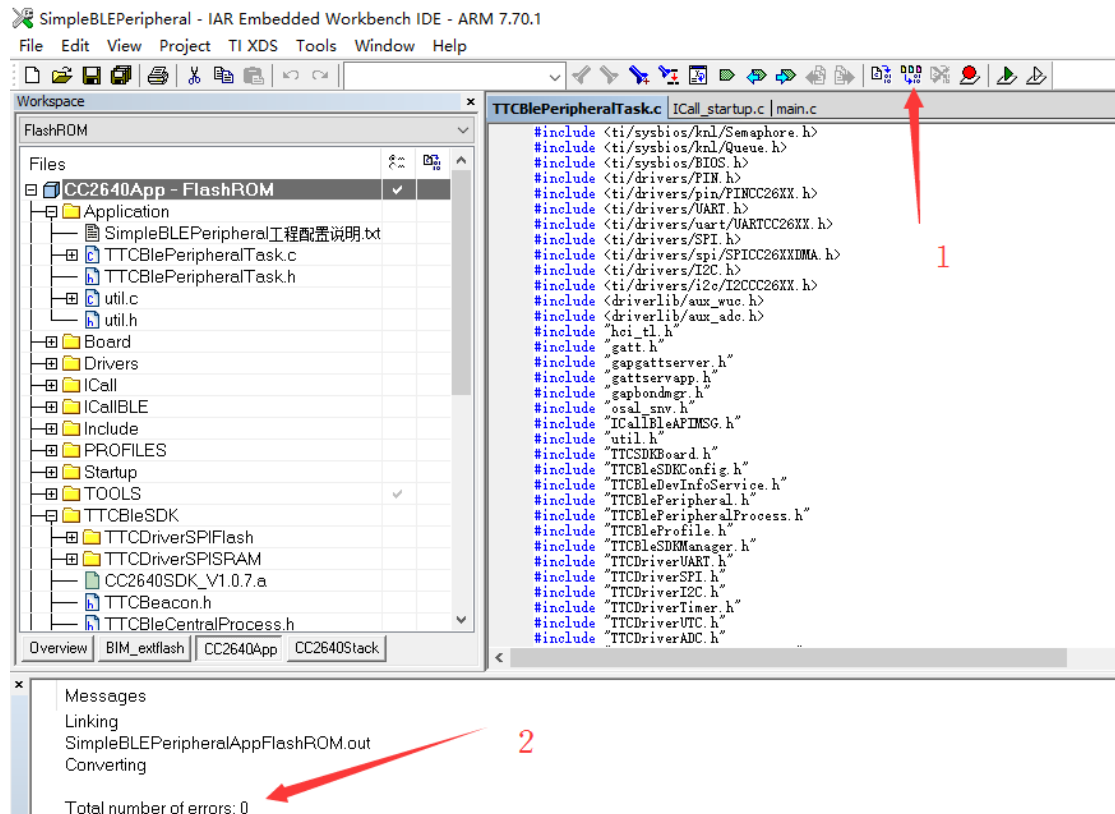


4：我们打开G P I O的宏定义；

5：确认O K

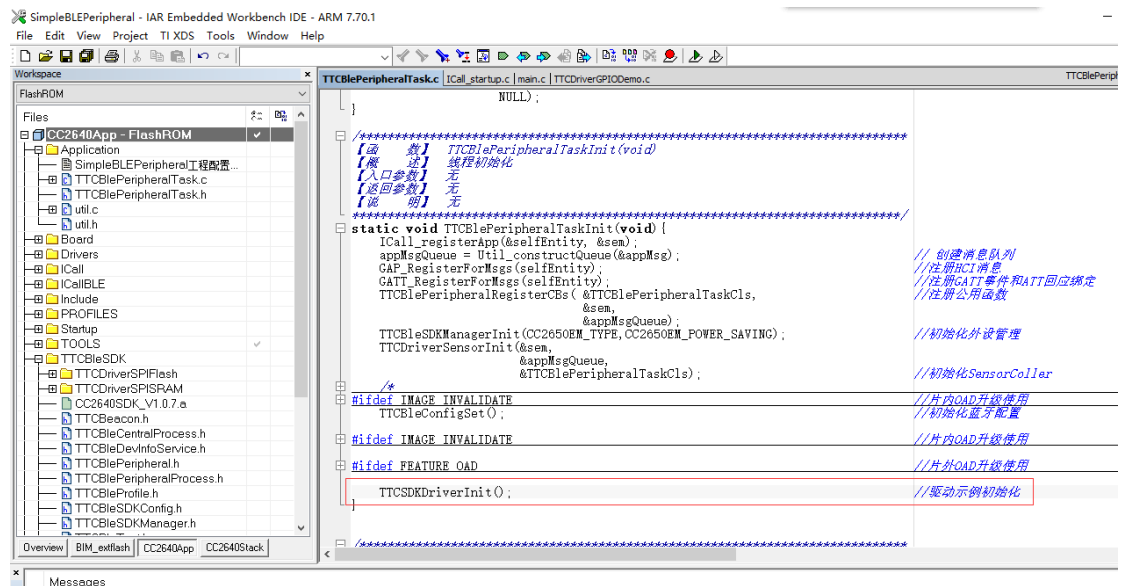
我们再编译一下：



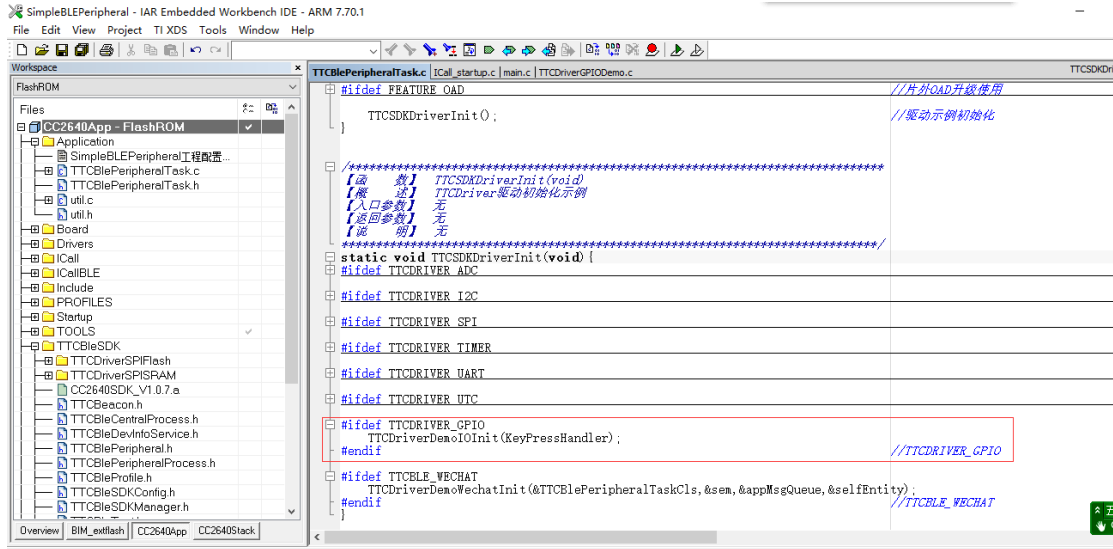


确定 S D K 打开 G P I O 后，编译正确。

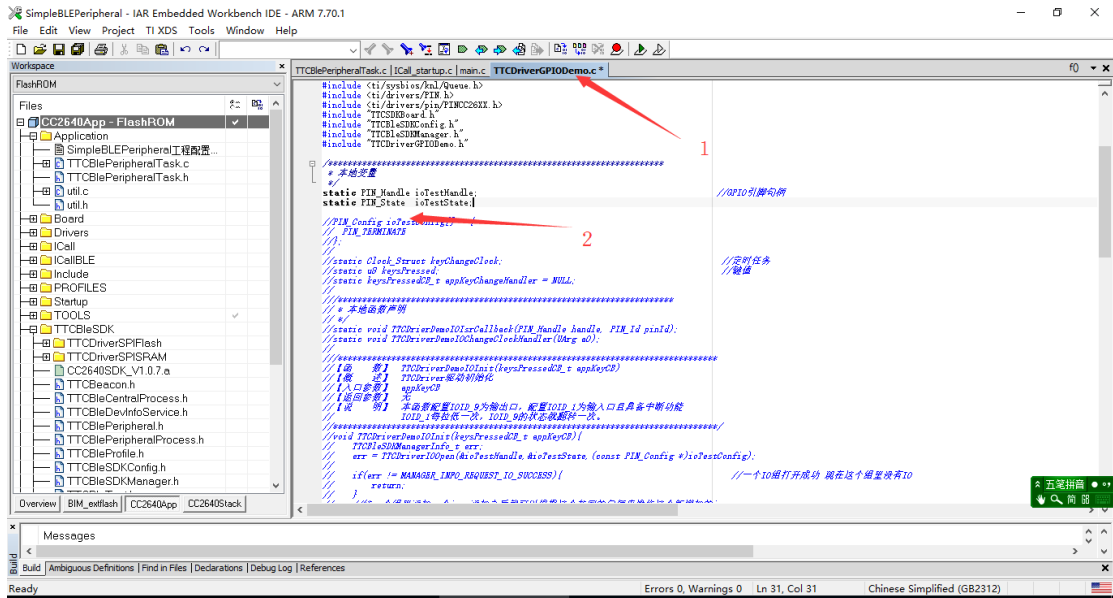
找到设备的初始设定点：



进去找到 G P I O 的初始化部分：



进入这个函数所在的文档 TTDriverGPIODemo.c 1步，将下面的全部屏蔽掉 2步：

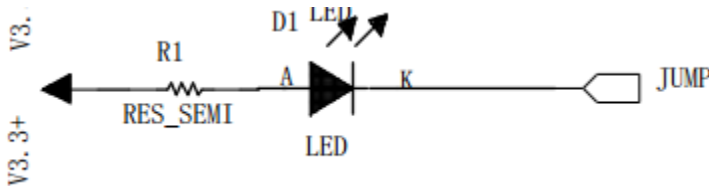


```

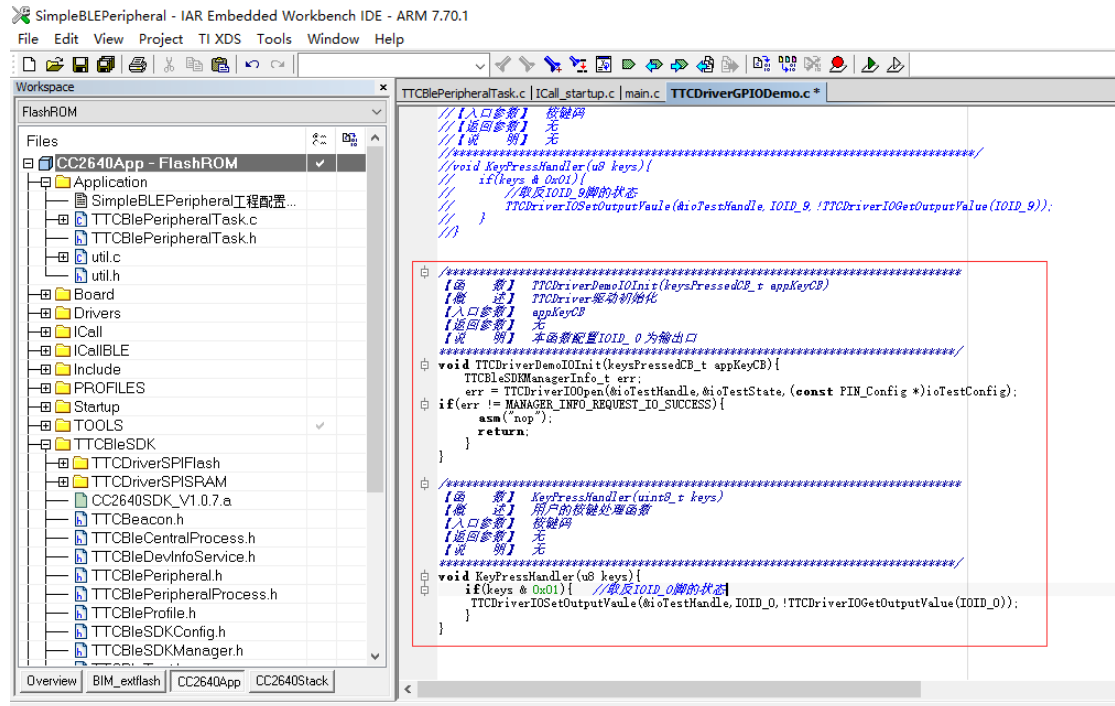
PIN_Config ioTestConfig[] = {
    IOID_0 | PIN_GPIO_OUTPUT_EN | PIN_INPUT_DIS | PIN_GPIO_HIGH,
    PIN_TERMINATE
};

```

在 I O 配置中将， IOID\_0 配置为输出态，并输出为高电平，即关闭 L E D ;原理如下：



利用 S D K G P I O 演示代码，我们修改一下：



/\*\*\*\*\*\*

**【函 数】** TTDriverDemoIOInit(keysPressedCB\_t appKeyCB)

**【概 述】** TTDriver 驱动初始化

**【入口参数】** appKeyCB

**【返回参数】** 无

**【说 明】** 本函数配置 IOID\_0 为输出口

\*\*\*\*\*

```
void TTDriverDemoIOInit(keysPressedCB_t appKeyCB) {
    TTCBleSDKManagerInfo_t err;

    err = TTDriverIOOpen(&ioTestHandle,&ioTestState,(const PIN_Config
*)ioTestConfig);

    if(err != MANAGER_INFO_REQUEST_IO_SUCCESS) {
        asm("nop");

        return;
    }
}
```

/\*\*\*\*\*\*

**【函 数】** KeyPressHandler(uint8\_t keys)

【概述】 用户的按键处理函数

【入口参数】 按键码

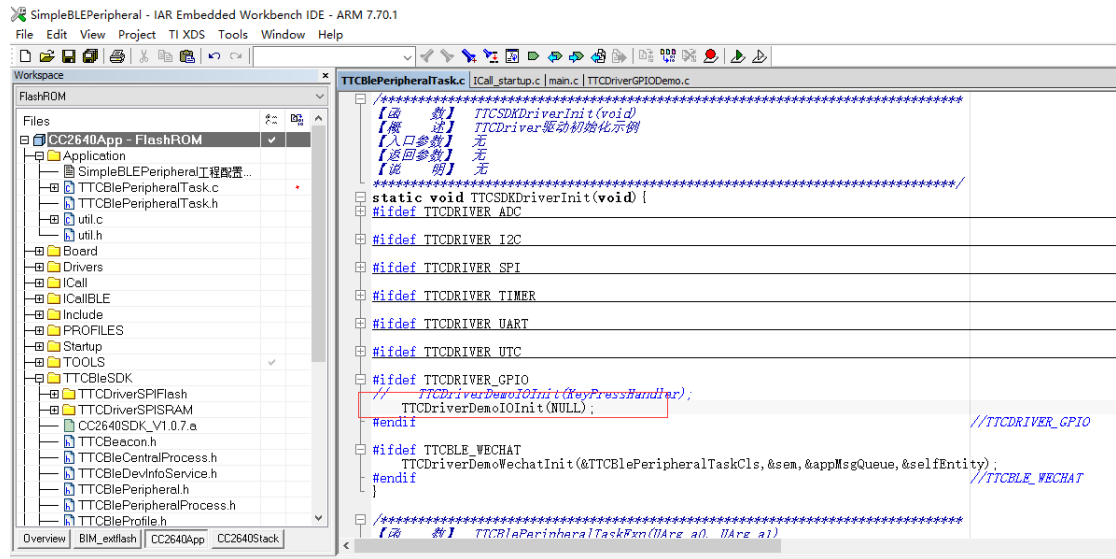
【返回参数】 无

【说明】 无

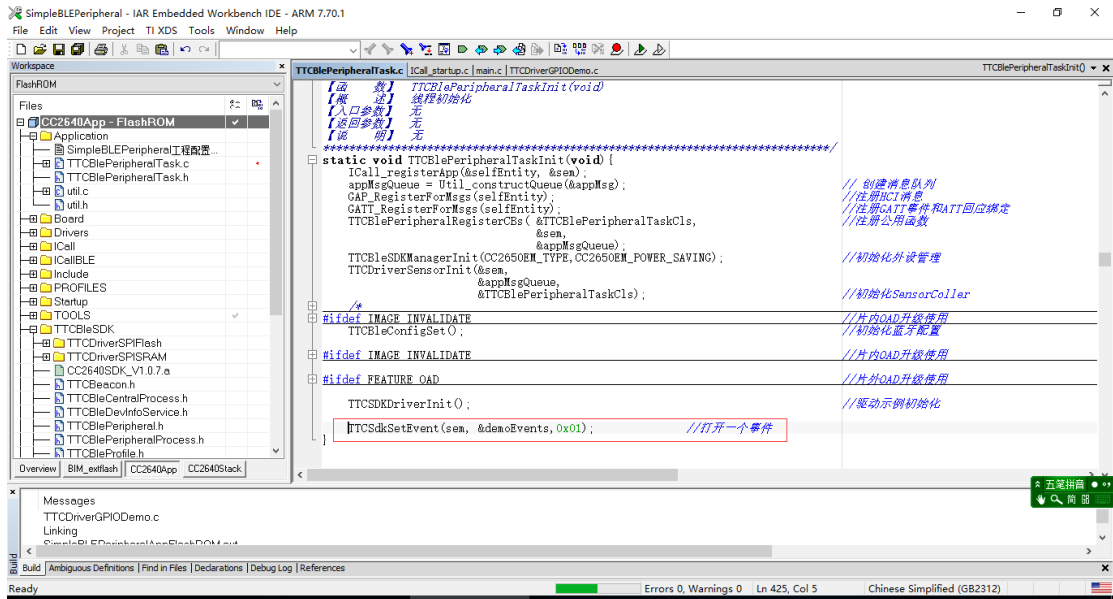
```
*****/
void KeyPressHandler(u8 keys) {
    if(keys & 0x01) { //取反 IOID_0 脚的状态

TTCDriverIOSetOutputVaule(&ioTestHandle, IOID_0, !TTCDriverIOGetOutputValue(IOID_
0));
    }
}
}
```

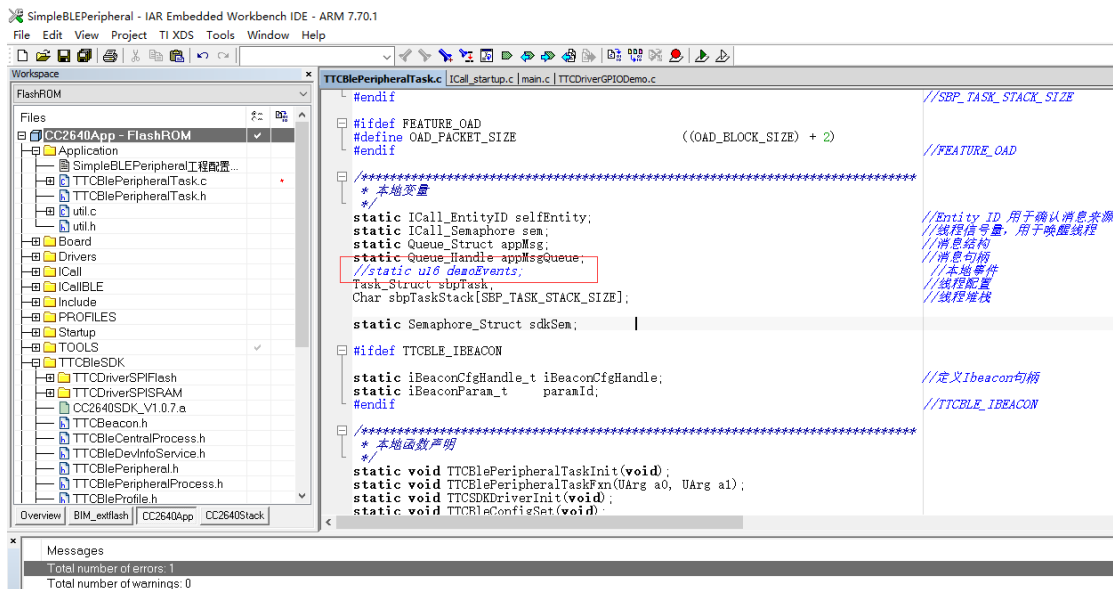
在从机线程文件中，我们把G P I O的初设定改一下：



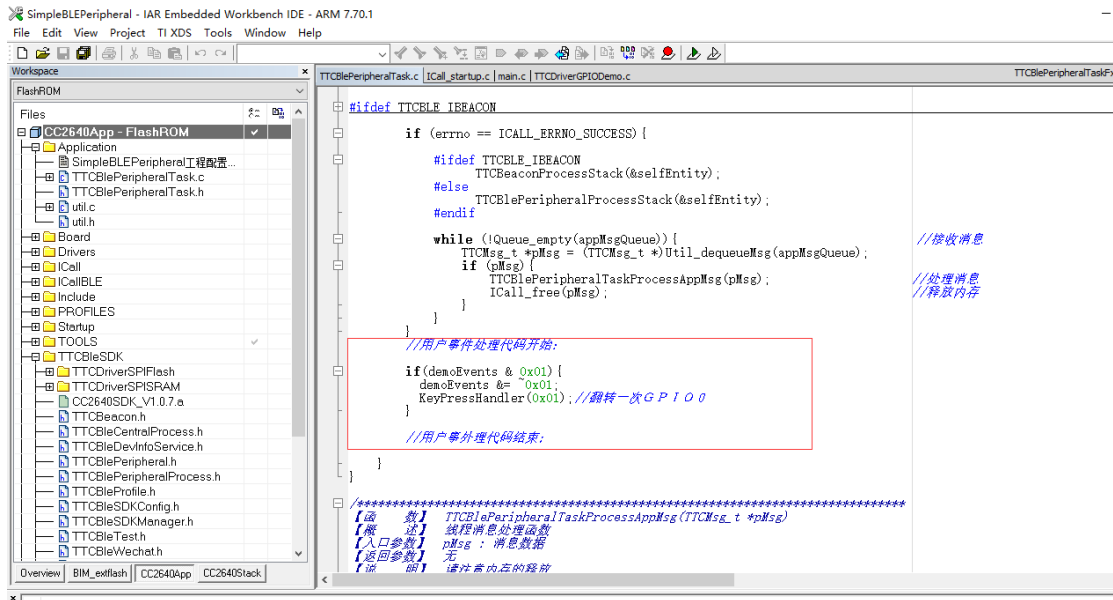
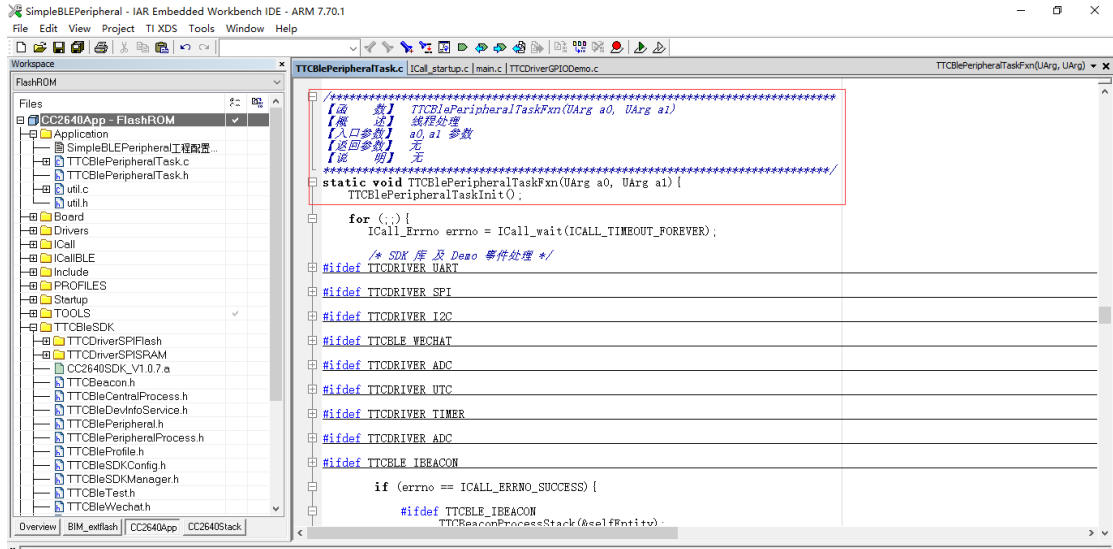
再打开一个事件：



要把这个变量放出来，测试一下：



在线程处理函数中，增加用户事件：



然后在数据接收处理函数中，增加使用户事件：

```

//else TTBlePeripheralInit(&PeripheralDemoConf); //蓝牙初始化
//endif //TTBLE_IBEACON

/*****
【函 数】 TTBlePeripheralTaskGetData(TTCMsg_t * TTCMsg)
【解 释】 处理函数
【入口参数】 TTCMsg : 接收蓝牙数据消息结构体
【返回参数】 无
【说 明】 无
*****/
static void TTBlePeripheralTaskGetData(TTCMsg_t * TTCMsg) {
    TTCData_t * TTCData = TTCMsg->pValue;
    TTBleProfileSetParameter(TTBLE_PROFILE_CHAR2, //收到蓝牙数据后将数据通过UUID 1002特征发回给主
                             TTCData->len,
                             TTCData->pValue);

    TTCSdkSetEvent(sem, &demoEvents, 0x01); //打开一个事件

    ICall_free(TTCData->pValue);
    ICall_free(TTCData);
}

/*****
【函 数】 TTBlePeripheralTaskRefreshRSSI(s8 * rssi)
【解 释】 更新RSSI值
【入口参数】 rssi : rssi值
【返回参数】 无
【说 明】 无
*****/
static void TTBlePeripheralTaskRefreshRSSI(s8 * rssi) {
    ICall_free(rssi);
}

/*****
【函 数】 TTBlePeripheralTaskGetRleParam(TTCRleParamInData_t * rleParam)

```

这样我们每发送一次数据，就可以将G I P O 0取反一次；



在A P P中将，设定好数据发送间隔，并使能定时发送，这时L E D就按可以闪烁啦！

如果在接收数据那里将接收到的数据进解析，那么就可以防止别人操作啦！